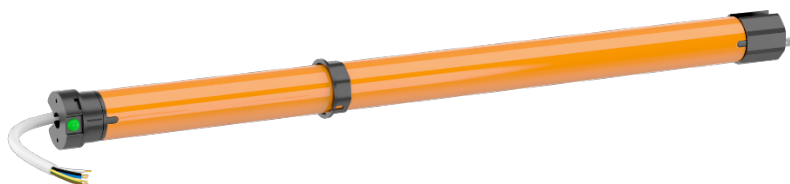


# INSTRUCȚIUNI DE PROGRAMARE A SERVOMOTORULUI TUBULAR DM BD

Nerespectarea acestui manual poate duce la răniri sau la deces. Păstrați manualul pentru referință.

## 1. SPECIFICAȚII TEHNICE



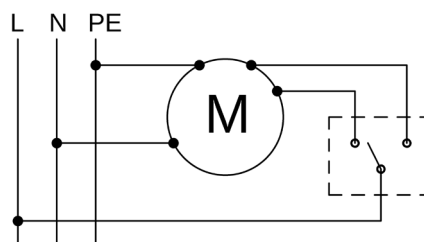
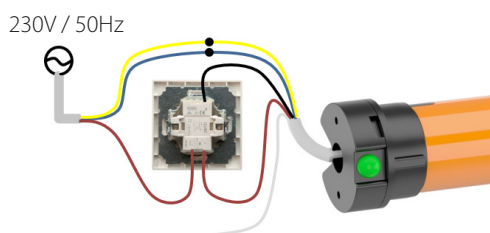
Alimentare electrică: 230 VAC / 50 Hz  
Limitatoare de cursă: Electronice  
Temperatura de operare: ~ -10°C - ~ +50°C  
Grad de protecție: IP44

Unitățile de acționare pot fi conectate în paralel între ele, ceea ce permite să fie controlate de la un singur conector fără a fi nevoie de sisteme de susținere suplimentare.

Detector de obstacole,

Producătorul își rezervă toleranța de date din catalog din cauza utilizării în condiții diferite.

## 2. CONEXIUNI ELECTRICE



### ATENȚIE

- Instalarea motorului trebuie efectuată de persoane autorizate.
- Motorul este proiectat pentru a fi utilizat în spații uscate și nu trebuie expus la condiții meteorologice directe.
- Motorul trebuie să fie alimentat de un circuit separat și protejat de o siguranță cu acțiune rapidă de ex. Intrerupator de tipul B10
- Numărul maxim de dispozitive conectate în paralel depinde de capacitatea de preluare a comutatorului și de sarcina rezistentă pe termen lung a liniei de alimentare (maxim 10 unități de antrenare).

Pentru ca sistemul să funcționeze corect:

- se recomandă utilizarea inelelor de siguranță WB, WL&P sau W OCTOEASY



- se recomandă folosirea opritorilor pe lamela finală,



- ajustați cuplul maxim al motorului (Nm) la greutatea covorului,

- trebuie setată poziția limită superioară și inferioară

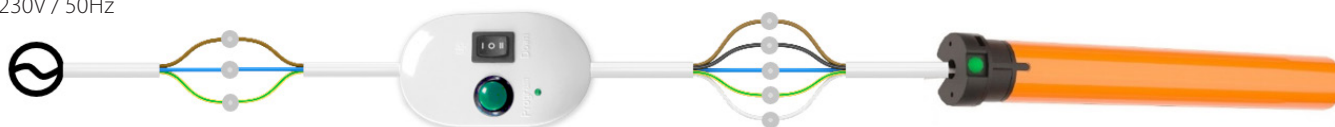


În conformitate cu dispozițiile Directivei Parlamentului European și al Consiliului 2012/19 / UE din 4 iulie 2012 privind echipamentele electrice și electronice uzate (DEEE) este interzis de a plasa echipamente uzate marcate cu simbolul unui coș de gunoi, împreună cu alte deșeuri. Utilizatorul este obligat să transfere echipamentele utilizate către un anumit punct de colectare pentru prelucrare corespunzătoare. Acest marcat înseamnă, în același timp, că echipamentul a fost introdus pe piață după 13 august 2005. Aceste obligații legale au fost introduse pentru a reduce cantitatea de deșeuri generate de echipamentele electrice și electronice uzate și pentru a asigura un nivel adecvat de colectare, de recuperare și de reciclare. În echipamentul nu mai sunt componente periculoase, care ar avea un impact deosebit de negativ asupra mediului și a sănătății umane.



### 3. CONECTAREA MOTORULUI CU UN CABLU DE SETARE

230V / 50Hz



### 4. SETAREA MANUALĂ A POZIȚIILOR LIMITĂ.

#### I. Conectarea cu un cablu de montaj

##### SUPERIOARĂ



Porniți servomotorul în direcția în sus.



Cortina ruloului va începe să se deplaseze în sus.



Prin apăsarea din nou a butonului de programare de pe cablul de montaj, creștem intervalul poziției de capăt superioară

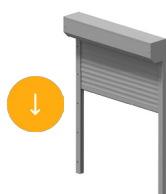
**OK**

Când cortina va atinge poziția corespunzătoare, eliberăm butonul de programare

##### INFERIOARĂ



Porniți servomotorul în direcția în jos.



Cortina ruloului va începe să se deplaseze în jos



Prin apăsarea din nou a butonului de programare de pe cablul de montaj, creștem intervalul poziției de capăt inferioară.

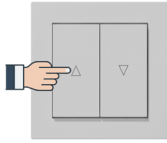
**OK**

Când cortina va atinge poziția corespunzătoare, eliberăm butonul de programare

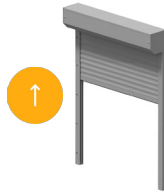
**⚠** Dacă motorul nu acceptă programarea, treceți la pasul 6.

## II. Cu butonul de programare de pe capul unității servomotorului.

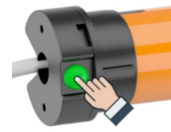
### SUPERIOARĂ



Porniți servomotorul în direcția în sus.



Cortina ruloului va începe să se deplaseze în sus.

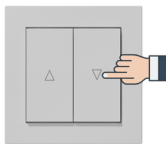


Prin apăsarea din nou a butonului de programare de pe servomotor creștem intervalul poziției de capăt superioare.

**OK**

Când cortina va atinge poziția corespunzătoare, eliberăm butonul de programare

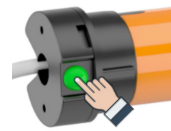
### INFERIOARĂ



Porniți servomotorul în direcția în jos.



Cortina ruloului va începe să se deplaseze în jos



Prin apăsarea din nou a butonului de programare de pe servomotor creștem intervalul poziției de capăt inferioare.

**OK**

Când cortina va atinge poziția corespunzătoare, eliberăm butonul de programare

**⚠** Dacă motorul nu acceptă programarea, treceți la pasul 6.

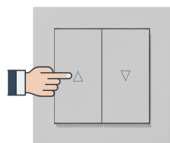
## 5. SETAREA AUTOMATĂ A POZIȚIILOR LIMITĂ.

Pentru setarea automată a pozițiilor finale este necesar să utilizați arcurile de siguranță WB, WL&P sau WOCTOEASY și dispozitivele de blocare/opritori pe profilul inferior. Mai întâi, trebuie programată poziția de capăt superioară. Înainte de a utiliza programarea automată a pozițiilor de capăt/limită, verificați dacă alte poziții de capăt nu au fost salvate în memoria servomotorului. Dacă da, atunci ștergeți-le mai întâi pe cele existente (vedeți „ștergerea pozițiilor de capăt”).

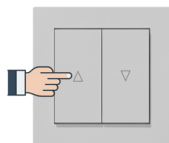
Pentru a seta automat pozițiile de capăt, procedați în felul următor:

1. Porniți servomotorul în direcția în sus.
2. Dacă după atingerea poziției superioare, unitatea de acționare va simți o rezistență, se va opri și se va deplasa în direcția opusă.
3. Dacă după atingerea poziției inferioare, unitatea de acționare va simți o rezistență, se va opri și se va deplasa în direcția opusă efectuând un ciclu de control.
4. Servomotorul se va opri în poziția de capăt superioară. Pozițiile de capăt/ finale au fost stabilite. După efectuarea acestor acțiuni, verificați dacă setările pe care le-ați făcut au fost salvate.

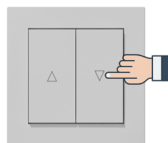
## 6. ȘTERGEREA POZIȚIILOR LIMITĂ.



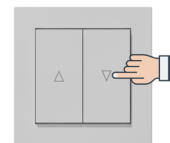
Porniți servomotorul în direcția în sus.



După atingerea poziției superioare, porniți și opriți sursa de alimentare (x5) în direcția în sus la intervale de 0,5 secunde.



Porniți servomotorul în direcția în jos.



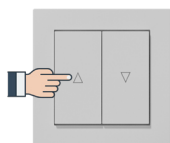
După atingerea poziției inferioare, porniți și opriți sursa de alimentare (x5) în direcția în jos la intervale de 0,5 secunde

# OK

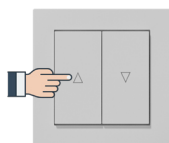
Ruloul va efectua o mișcare scurtă în sus. Pozițiile de capăt au fost șterse

**!** Această funcție șterge din memoria motorului transmisițiile memorate anterior și pozițiile limită setate.

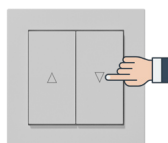
## 7. FUNCȚIA DE ÎNTOARCERE AUTOMATĂ ATUNCI CÂND ESTE ÎNTÂLNIT UN OBSTACOL.



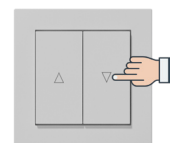
Porniți servomotorul în direcția în sus.



După atingerea poziției superioare, porniți și opriți sursa de alimentare (x3) în direcția în sus la intervale de 0,5 secunde.



Porniți servomotorul în direcția în jos.



După atingerea poziției inferioare, porniți și opriți sursa de alimentare (x3) în direcția în jos la intervale de 0,5 secunde

# OK

# OK

Dacă cortina ruloului se deplasează o dată pe o distanță scurtă în sus și în jos după detectarea unui obstacol, atunci el va efectua 1/4 dintr-o rotație completă în direcția opusă

Dacă ruloul va efectua două mișcări scurte în ambele direcții, unitatea a detectat un obstacol și se oprește.

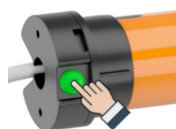
**!** Pentru a schimba funcția, vă rugăm să repetați procedura.

**8. SELECTAREA MODULUI DE DETECTARE A OBSTACOLELOR**

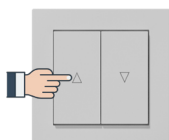
mod I – (sensibilitate medie - setat la fabrică) - sensibilitatea de detectare este scăzută cu o rotație a motorului din poziția finală.

mod II – (cea mai mare sensibilitate) - sensibilitatea de detectare a scăzut cu 1/5 din rotirea axului din poziția finală.

mod III – (cea mai mică sensibilitate) - sensibilitatea de detectare a scăzut pe întreaga înălțime de lucru.



Când motorul nu funcționează, apăsați și țineți apăsat butonul de programare de pe capul servomotorului



Apăsați și țineți apăsat butonul timp de 5 secunde. Butonul de direcție „în sus”

# OK

Dacă modul I este activ, motorul efectuează o singură mișcare ușoară în ambele direcții.

Dacă modul II este activ, motorul efectuează două mișcări ușoare în ambele direcții.

Dacă modul III este activ, motorul efectuează trei mișcări ușoare în ambele direcții.

Pentru a schimba funcția, vă rugăm să repetați procedura.

Producător:

---

**ALUPROF**  
ALUMINIUM SYSTEMS

**Fabrica de producție din Opole:**  
str. Gosławicka 3, 45-446 Opole, Polonia  
tel. +48 77 40 00 000, fax +48 77 40 00 006  
e-mail: aluprof@aluprof.eu

**Sediul Central; Fabrica de producție din Bielsko-Biala:**  
str. Warszawska 153, 43-300 Bielsko Biala, Polonia  
tel. +48 33 81 95 300, fax +48 33 82 20 512

Ne rezervăm dreptul de efectuare a modificărilor tehnice.  
Valabil de la 2023.02.02